# Implementatieplan Edge Detection

## Namen en datum

Daniel Klomp 1661521  
Jop van Buuren 166…?

## Doel

Het doel van het project is om duidelijk te krijgen hoe de Egde Detection gaat worden geïmplementeerd. Daarbij worden de verschillende methode van Edge Detection vergeleken en wordt de beste optie uitgekozen om te worden verwerkt tot code. Hierbij is het belangrijk dat de Egde Detection duidelijk de randen (edges) van de afbeelding weet weer te geven.

## Methoden

Edge Detection kan op meerdere manieren worden geïmplementeerd. In dit hoofdstuk worden deze verschillende methoden uitgelegd, waardoor ze vervolgens vergeleken kunnen worden met elkaar.

Bij Methode 1 maken we gebruik van de laplacian.

Bij Methode 2 maken we daar in tegenstelling ook nog gebruik van een Gaussian ruisvermindering in combinatie met de lapacian.

In Methode 3 wordt een high pass filter toegepast om de edge detection te implementeren.

Ook wordt Thresholding gebruikt. Hierin wordt

Het verschil tussen deze twee methoden is dus dat…..

## Keuze

Wij

## Implementatie

Je geeft aan hoe deze keuze is geimplementeerd in de code

## Evaluatie

Je geeft aan welke experimenten er gedaan zullen worden om de implementatie te testen en te ‘bewijzen’ dat de implementatie daadwerkelijk correct werkt. Dit geeft direct informatie over de meetrapporten die er zullen worden gemaakt.